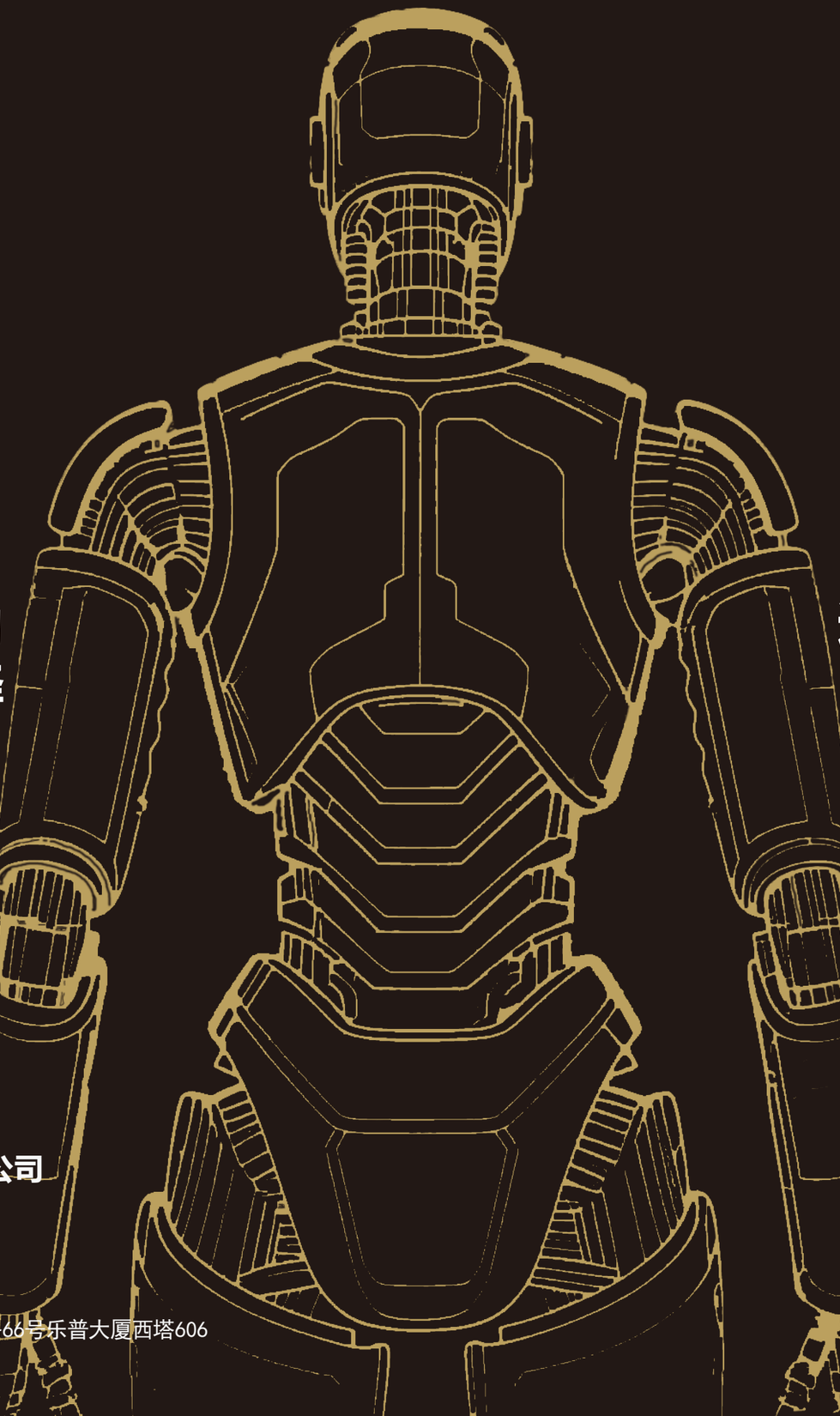
桥介数物
Bridgedp Robotics



通用机器人运动控制的最佳选择

桥介数物（深圳）科技有限公司

通用机器人”小脑“研发商

Provider of whole body control system for legged robots

桥介数物 (深圳) 科技有限公司

官网：www.bridgedp.com

手机：+86 18575535266

邮箱：yang.song@bridgedp.com

地址：广东省深圳市南山区兴科路66号乐普大厦西塔606

解锁机器人运动无限可能

关于我们 ABOUT US

桥介数物成立于2023年5月，是行业领先的通用机器人“小脑”（运动控制系统）研发商，致力于攻克人形、四足及轮足等机器人运动控制领域的关键技术难题，提供精准、灵活、高效的运动控制解决方案。

针对各类机器人的运动控制需求，桥介数物自研的通用人形机器人动作开发平台，在大规模动作数据集、数据预处理工具、自动化模型训练、自动化部署测试与实机持续运维等方面建立起领先的核心技术体系，有效降低动作开发的门槛，有望成为未来机器人运动控制领域的核心驱动力。

专为人形、四足及轮足机器人提供运控解决方案 ADVANTAGES

高适应性和高准确率

- 基于强化学习，分阶段多层次的奖励机制，跨越 **Sim 2 Real** 的落地鸿沟
- 动作准确率达 **92%**，迁移成功率达 **80%**

高效率性和高兼容性

- 极速交付、快速迭代，最快 **3天** 完成一套动作开发
- 按需调用基础运动控制模块，降低开发成本，提高开发效率

高市占率和高性价比

- 覆盖人形、四足及轮足等多种复合机型，截至2025年Q2，部署方案超过 **40+**

解决方案 SOLUTIONS

全向移动运控解决方案

- 前沿算法：Learning-based，AMP(对抗性运动先验)运控方案
- 高度兼容：适配多种构型、尺寸的人形、四足及轮足机器人
- 复杂地形：支持上下楼梯等复杂地形任务
- 多样动作：支持机器人前进、后退、左右平移、原地旋转等全向移动、拟人步态
- 支持感知：基于视觉和雷达环境感知，融合多模态感知与实时决策，精准识别复杂环境，规划复杂地形落脚点，安全通行

全身模仿运控解决方案

- 前沿算法：Learning-based，DeepMimic(深度模仿)运控方案
- 快速适配：支持人形机器人，快速适应多种自定义机器人硬件
- 复杂动作：支持跳舞、功夫等全身动作的模仿和追踪，支持定制动作

全球首款通用机器人动作开发平台

零基础 · 跨型号 · 快迭代 · 提效率 · 低门槛

即将上线.....